

Plánování a rozvrhování

Roman Barták, KTIML

roman.bartak@mff.cuni.cz

<http://ktiml.mff.cuni.cz/~bartak>



Čas a plánování

Konceptuální model plánování pracuje s
implicitním časem:

- akce a události jsou instantní (nemají trvání)
- splnění cílů je požadováno jen na konci

Tento omezený pohled se hodí pro studium logiky
a formální složitosti plánování.

■ **Realita** je ale trochu **jiná:**

- akce zabírají jistý **časový úsek**
- předpoklady** akce nemusí být vyžadovány jen při startu akce, ale i v době jejího trvání
- efekty** mohou začít platit před koncem akce, mohou být omezeny jen na dobu trvání akce nebo jsou opožděny
- efekty** akcí se mohou **sdužovat**
- mohou se vyskytovat **průběžné cíle**

Modely času



Základní principy

Co je to čas?

Matematická struktura pro čas je obecně **množina s tranzitivní a asymetrickou relací uspořádání**.

Množina může být spojitá (pro nás \mathbb{R}) nebo diskrétní (pro nás \mathbb{Z}).

Plánovací systém bude používat **datábázi časových údajů**, kterou bude v průběhu plánování **updatovat** a bude se dotazovat na její **konzistenci**.

S časem můžeme pracovat:

■ **kvalitativně**

zajímají nás relativní vztahy (akce A skončila dříve než začala akce B)

■ **kvantitativně**

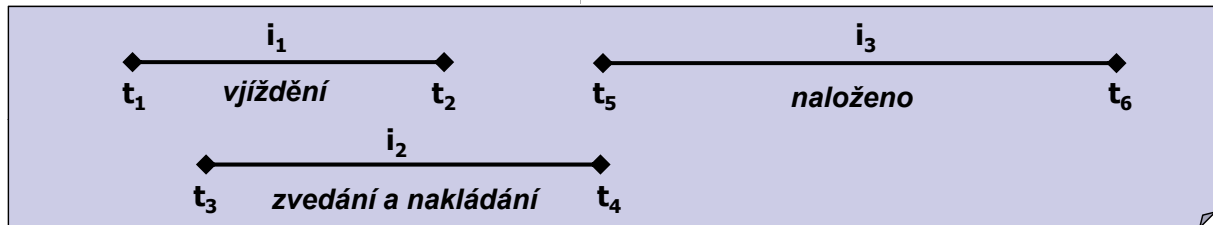
zajímají nás absolutní hodnoty (akce A začala v čase 0 a skončila v čase 23)



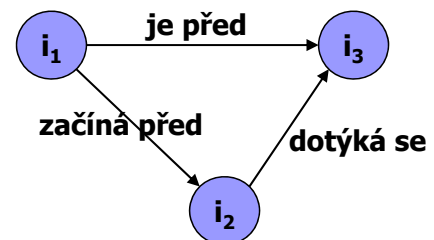
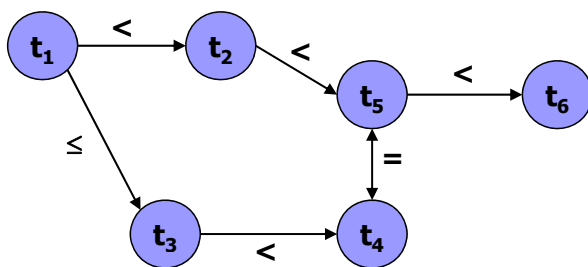
Kvalitativní přístup

příklad

- Robot začal vjíždět do zóny nakládání v čase t_1 a zastavil se zde v čase t_2 .
- Jeřáb začal zvedat kontejner v čase t_3 a ukončil nakládání v čase t_4 .
- V čase t_5 byl kontejner umístěn na robota a setrval zde až do času t_6 .



Možné sítě podmínek:



Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Kvalitativní přístup

formálně

Při **modelování času** nás budou zajímat:

□ časové reference

(kdy se něco stalo a kdy něco platilo)

- **body změny** (okamžiky) kdy stavová proměnná nabyla jiné hodnoty

okamžik je proměnná nad reálnými čísly

- **časové periody** (intervaly) během kterých dané tvrzení platí

interval je dvojice proměnných (x,y) nad reálnými čísly taková, že $x < y$

□ relativní vztahy mezi časovými referencemi

- **uspořádání** časových referencí

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Algebra okamžiků

základy

- **Symbolický kalkulus pro práci s okamžiky.**
- Dva okamžiky t_1 a t_2 můžeme svázat pouze následujícími třemi způsoby:
 - $[t_1 < t_2]$
 - $[t_1 > t_2]$
 - $[t_1 = t_2]$Relace $P = \{<, =, >\}$ budeme nazývat **primitivní vztahy**.
- Primitivní vztahy můžeme spojit do množiny a vyjadřovat tak libovolný (i méně přesný) vztah mezi okamžiky (množina primitivních vztahů vyjadřuje jejich disjunkci):
 - $\{\}, \{<\}, \{=\}, \{>\}, \{<,=\}, \{>,=\}, \{<, >\}, \{<, =, >\}$
- **vztah** r mezi dvěma časovými body t a t' budeme zapisovat **$[t r t']$**
- Algebra okamžiků nám umožní **pracovat se vztahy symbolicky** bez nutnosti umístit okamžik do přesného času.

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Algebra okamžiků

operace

- Máme množinu vztahů R :
 - $\{\{\}, \{<\}, \{=\}, \{>\}, \{<,=\}, \{>,=\}, \{<, >\}, \{<, =, >\}\}$
- Operace nad R :
 - **množinové operace** \cap, \cup
 - slouží pro vyjádření konjunkce a disjunkce vztahů
 - **operace • pro tranzitivitu**
 - pro odvození nového vztahu na základě existujících vztahů
 - $[t_1 r t_2]$ a $[t_2 q t_3]$ dává $[t_1 r \bullet q t_3]$ podle tabulky

•	<	=	>
<	<	<	P
=	<	=	>
>	P	>	>

- Nejužitečnější budou operace \cap a \bullet , které umožní kombinovat existující vztahy a vztahy odvozené z tranzitivity:
 - $[t_1 r t_2]$ a $[t_1 q t_3]$ a $[t_3 s t_2]$ dává $[t_1 r \cap (q \bullet s) t_2]$

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Algebra okamžiků

konzistence

- Množina okamžiků X společně s množinou (binárních) vztahů $r_{i,j} \in R$ nad těmito okamžiky C tvoří **síť podmínek** (X,C) .
 - Pokud není v C explicitně uveden vztah mezi dvěma okamžiky (i,j) , bereme univerzální vztah P .
- Říkáme, že síť podmínek (X,C) je **konzistentní**, jestliže je možné každému okamžiku přiřadit reálné číslo tak, že všechny vztahy jsou splněny (existuje řešení).

Tvrzení:

Síť podmínek (X,C) je konzistentní, právě když existuje množina primitivních vztahů $p_{i,j} \in r_{i,j}$ takových, že pro libovolnou trojici těchto vztahů platí $p_{i,j} \in p_{i,k} \bullet p_{k,j}$.

Poznámky:

Pro zjištění konzistence sítě stačí udělat její tranzitivní uzávěr např. pomocí algoritmu konzistence po cestě (PC).


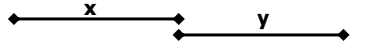

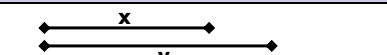

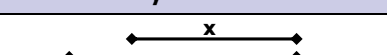
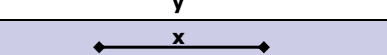
- Pokud někde dostaneme vztah $\{\}$, potom síť není konzistentní.
- V opačném případě je síť konzistentní (ale PC nemusí odstranit všechny primitivní vztahy, které jsou nekonzistentní).

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Algebra intervalů

základy

- **Symbolický kalkulus pro práci s intervaly** (interval je dán dvojicí okamžiků i^- a i^+ takových, že $[i^- < i^+]$).
- Primitivní vztahy mezi intervaly:

x before y	$x^+ < y^-$	
x meets y	$x^+ = y^-$	
x overlaps y	$x^- < y^- < x^+ \wedge x^+ < y^+$	
x starts y	$x^- = y^- \wedge x^+ < y^+$	
x during y	$y^- < x^- \wedge x^+ < y^+$	
x finishes y	$y^- < x^- \wedge x^+ = y^+$	
x equals y	$x^- = y^- \wedge x^+ = y^+$	
b', m', o', s', d', f'	symetrické vztahy	

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Algebra intervalů

operace a konzistence

- Primitivní vztahy opět můžeme kombinovat v množinách (2^{13} vztahů).
 - Někdy se vybírá jen podmnožina možných vztahů, které mají v dané aplikaci nějaký význam.
 - např. $\{b,m,b',m'\}$ znamená nepřekrývání a hodí se pro modelování unárních zdrojů
- množinové operace \cap, \cup a operace \bullet pro tranzitivitu
- Říkáme, že síť podmínek s intervaly (X,C) je **konzistentní**, jestliže existují reálná čísla x_i^-, x_i^+ popisující každý interval x_i tak, že všechny vztahy jsou splněny.

Tvrzení:

Síť podmínek s intervaly (X,C) je konzistentní, právě když existuje množina primitivních vztahů $p_{i,j} \in r_{i,j}$ takových, že pro libovolnou trojici těchto vztahů platí $p_{i,j} \in p_{i,k} \bullet p_{k,j}$.

Poznámky:

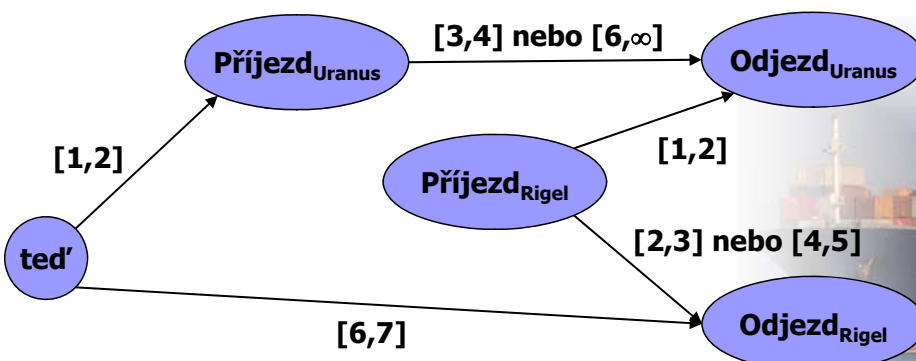
- Konzistence po cestě není pro síť podmínek s intervaly úplná konzistenční technika! Může ale detekovat některé nekonzistence.
- Problém konzistence sítě podmínek s intervaly je NP-úplný.
- Intervaly lze převést na okamžiky, ale některé podmínky pak nebudou binární.

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

Kvantitativní přístup

příklad

- Do přístavu míří dvě lodě, Uranus a Rigel.
- Uranus přijede za jeden až dva dny.
- Uranus bude odjíždět buď s lehkým nákladem, pak stráví v přístavu tři až čtyři dny, nebo odjede plně naložený a pak stráví v přístavu minimálně šest dní.
- Rigel bude obsloužen buď v expresním doku, kde stráví dva až tři dny, nebo v normálním doku, kde stráví čtyři až pět dní.
- Uranus musí odjet jeden až dva dny po příjezdu Rigelu.
- Rigel musí odjet šest až sedm dní ode dneška.



Plánování a rozvrhování, Roman Barták

- Základními primitivy jsou opět **okamžiky**, tentokrát ale s numericky vyjádřenými vztahy.
- Jednoduché **časové podmínky** pro okamžiky t_i a t_j :
 - unární: $a_i \leq t_i \leq b_i$
 - binární: $a_{ij} \leq t_i - t_j \leq b_{ij}$,
 a_i, b_i, a_{ij}, b_{ij} jsou (reálné) konstanty

Poznámky:

- Unární vztah můžeme převést na binární, pokud použijeme nějaký pevný referenční bod t_0 .
- Podmínku mezi okamžiky t_i a t_j budeme zapisovat $[a_{ij}, b_{ij}]$.
- Můžeme pracovat s disjunkcemi jednoduchých časových podmínek.

■ Simple Temporal Network (STN)

- pracujeme pouze s jednoduchými časovými podmínkami $r_{ij} = [a_{ij}, b_{ij}]$
- **operace:**
 - skládání podmínek: $r_{ij} \bullet r_{jk} = [a_{ij} + a_{jk}, b_{ij} + b_{jk}]$
 - průnik podmínek: $r_{ij} \cap r'_{ij} = [\max\{a_{ij}, a'_{ij}\}, \min\{b_{ij}, b'_{ij}\}]$
- **STN je konzistentní** pokud existuje přiřazení hodnot do okamžiků takové, že všechny podmínky jsou splněny.
- Konzistenci STN lze zařídit jednodušším algoritmem pro **konzistenci po cestě** (dokonce odfiltruje všechny nekonzistence) nebo známým **Floyd-Warshallovým algoritmem** pro hledání minimálních vzdáleností mezi každou dvojicí bodů.

■ Konzistence po cestě

- v podstatě počítá tranzitivní uzávěr binárních relací r
- pro STN stačí jeden průchod (obecně algoritmus iteruje dokud dochází ke změnám)
- může fungovat inkrementálně

jednoprůchodový pro STN

```

PC(X, C)
  for each k : 1 ≤ k ≤ n do
    for each pair i, j : 1 ≤ i < j ≤ n, i ≠ k, j ≠ k do
      rij ← rij ∩ [rik • rkj]
      if rij = ∅ then exit(inconsistent)
  end
    
```

obecný

```

PC(C)
  until stabilization of all constraints in C do
    for each k : 1 ≤ k ≤ n do
      for each pair i, j : 1 ≤ i < j ≤ n, i ≠ k, j ≠ k do
        cij ← cij ∩ [cik • ckj]
        if cij = ∅ then exit(inconsistent)
    end
  end
    
```

■ Floyd-Warshallův algoritmus

- počítá nejkratší vzdálenost mezi každou dvojicí bodů
- síť se musí nejprve upravit
 - vrcholy i a j spojuje hrana se vzdáleností b_{ij}
 - vrcholy j a i spojuje hrana se vzdáleností $-a_{ij}$.
- STN je konzistentní, právě když v grafu nejsou negativní cykly, tj. $d(i,i) \geq 0$

```

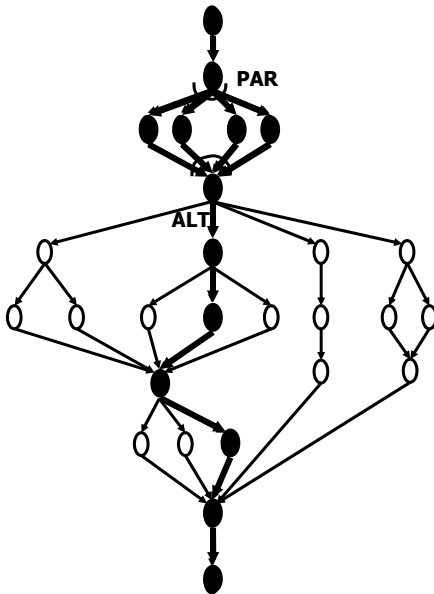
Floyd-Warshall(X, E)
  for each i and j in X do
    if (i, j) ∈ E then d(i, j) ← lij else d(i, j) ← ∞
  d(i, i) ← 0
  for each i, j, k in X do
    d(i, j) ← min{d(i, j), d(i, k) + d(k, j)}
  end
    
```

Plánování a rozvrhování, Roman Barták

■ Temporal Constraint Network (TCSP)

- Povolíme **disjunkce** jednoduchých časových podmínek.
- Operace \bullet a \cap se musí provádět s množinami intervalů.
- **TCSP je konzistentní** pokud existuje přiřazení hodnot do okamžiků takové, že všechny podmínky jsou splněny.
- Algoritmus konzistence po cestě zde není úplný (negarantuje konzistenci)!
- Jednoduchý **řešící přístup**:
 - síť podmínek se rozloží na několik STN (pro každou disjunkci se zvolí jedna část)
 - odděleně se vyřeší získané STN
 - výsledek se získá sjednocením řešení jednotlivých STN

- **Temporální síť s alternativami (TNA)** je orientovaný graf se speciálním tvarem logických závislostí mezi uzly – **relace větvení**.

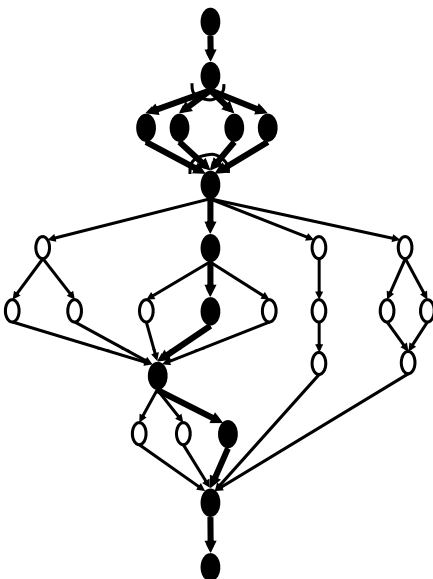


- Proces se může rozdělit na **paralelní větve**, tj. uzly paralelních větví budou zpracovány paralelně (všechny uzly z větví musí být přítomny v řešení).
- Proces může také volit mezi **alternativními větvemi**, tj. zpracují se uzly právě jedné větve (pouze uzly z vybrané větve budou přítomny v řešení).
- Otázkou je, **které uzly jsou validní** v řešení (jsou přítomny ve vybraném pod-grafu, který splňuje logické i temporální podmínky).



Složitost problému

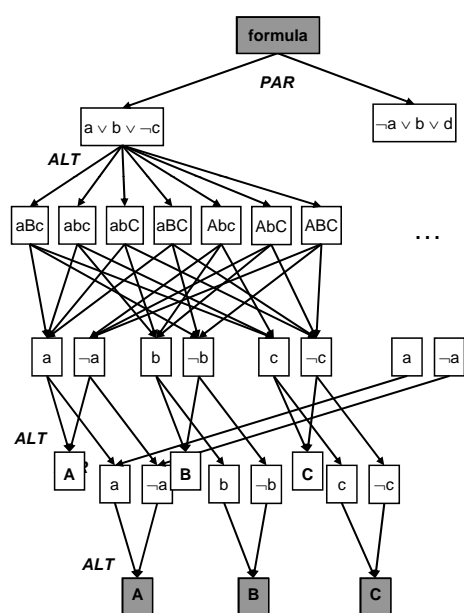
- Pokud uděláme všechny uzly nevalidní (všechny uzly jsou z grafu odstraněny), potom získáme **triviální řešení** splňující všechny podmínky.



- Předpokládejme nyní, že některé předem **vybrané uzly musí být validní**, tj. jsou určeny pro zahrnutí do hledaného pod-grafu.
 - například, uzel odpovídající objednávce musí být přítomen
- Otázkou je, jestli je potom těžké rozhodnout, zda lze **vybrat pod-graf obsahující zvolené uzly tak, aby byly splněny podmínky větvení**.
 - Jinými slovy, je možné vybrat proces tak, aby byla splněna objednávka?

Je to těžký problém!

- Problém rozhodnutí o validitě/ne-validitě uzlů v P/A grafu je **NP-úplný**.

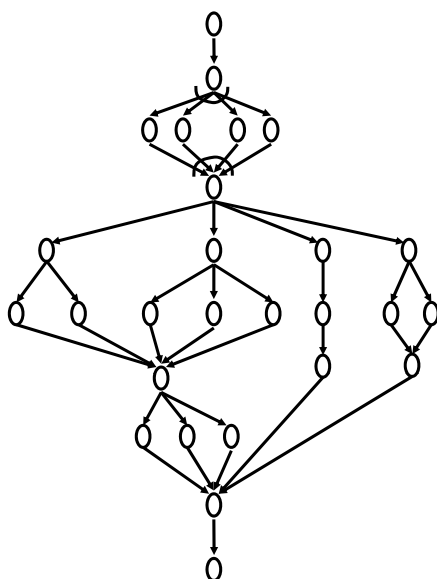


- převedeme na něj **problém 3SAT**
- **kódujeme klauzuli** jako P/A graf tak, že klauzule je splněna právě když existuje pod-graf splňující větvičí podmínky
 - příklad $(a \vee b \vee \neg c)$
- přidáme uzly pro proměnné a jejich hodnoty a uzel pro formuli
- nastavíme **validní uzly**

Modelování alternativ v temporálních sítích

Reálné procesy

- Reálné výrobní procesy mají často velmi **specifickou strukturu**.

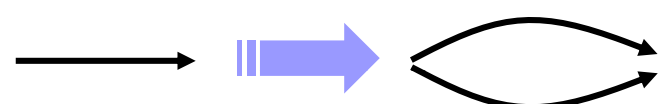


- Procesní síť často vzniká postupnou **dekompozicí** „meta-procesů“ na specifické pod-procesy/operace:

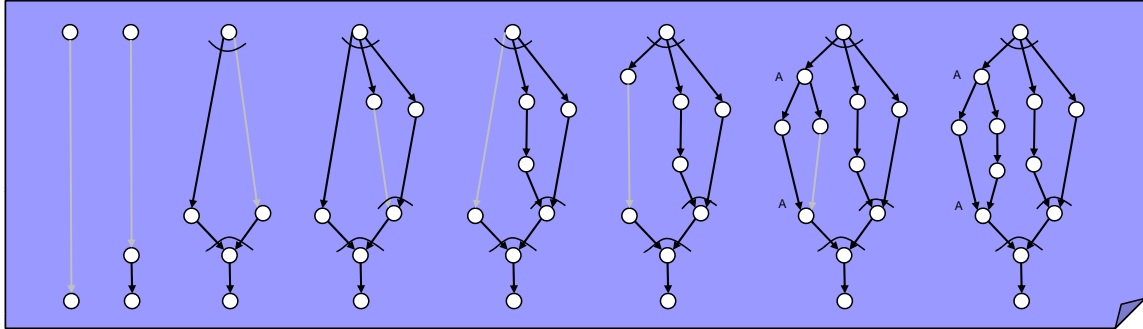
- **sériová dekompozice**



- **paralelní/alternativní dekompozice**



- grafy zkonstruované z jedné hrany postupnou aplikací následující **dekompoziční operace**:

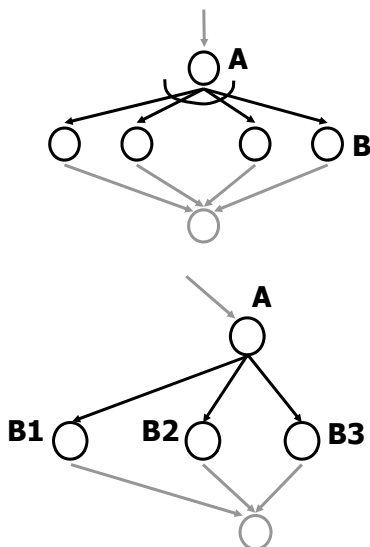


■ Vlastnosti:

- jedná se o temporální síť s alternativami
- zahnížděné grafy lze algoritmicky rozpoznat
- problém výběru validních uzlů je polynomiálně řešitelný

Logické relace

- Problém výběru validních uzlů lze popsat jako **problém splňování omezujících podmínek**.



- každý **uzel** A je popsán proměnou V_A s doménou $\{0,1\}$
- každá hrana (A,B) z **paralelního větvení** definuje podmínku $V_A = V_B$
- necht' $(A,B_1), \dots, (A,B_k)$ jsou všechny hrany nějakého **alternativního větvení**, potom lze definovat podmínku $V_A = \sum_{i=1, \dots, k} V_{B_i}$

- Popsaný základní model **nedosahuje globální konzistence** ($A = 1, A = B+C, D = B+C \not\Rightarrow D = 1$), ale pro zahnížděné sítě lze získat globální konzistenci.

Temporální relace

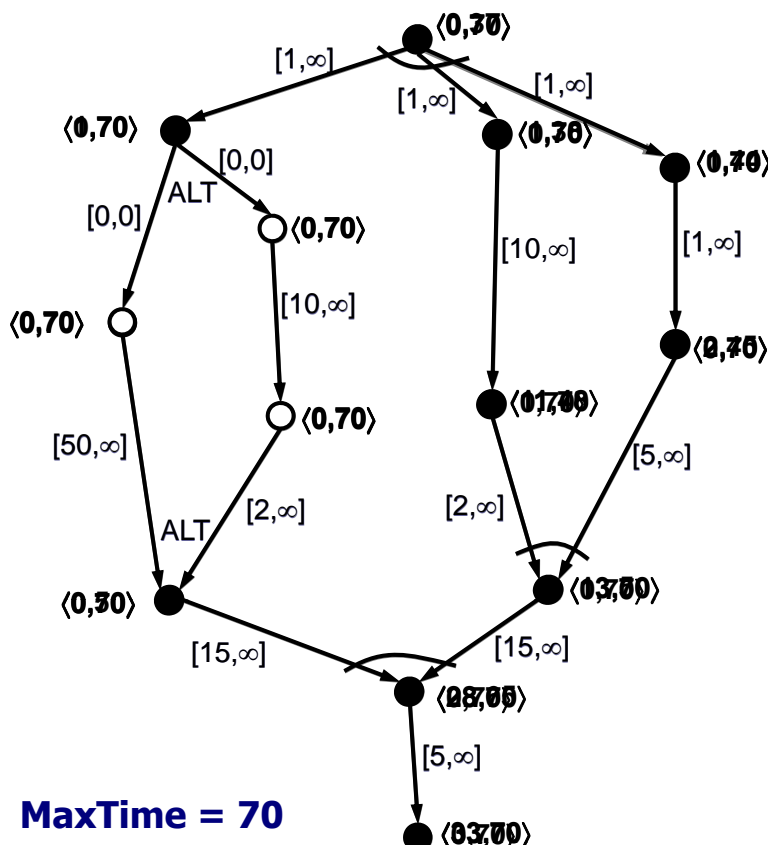
- Zatím jsme předpokládali, že hrana v grafu představuje **precedenci** (jeden uzel předchází před druhým).
- Každou hranu (X,Y) můžeme také označit **jednoduchou temporální podmínkou** [a,b] s významem $a \leq Y - X \leq b$.
 - (Zahnížděné) Temporální sítě s alternativami
- Základní CSP model:
 - každý **uzel** A je popsán **temporální proměnnou** T_A s doménou $\langle 0, \text{MaxTime} \rangle$, kde MaxTime je uživatelem zadaná konstanta.
 - Temporální relace [a,b] mezi uzly X a Y musí platit pokud jsou oba uzly validní!
$$V_X * V_Y * (T_X + a) \leq T_Y \wedge V_X * V_Y * (T_Y - b) \leq T_X.$$

Poznámky:

- $V_X = 0 \vee V_Y = 0 \rightarrow 0 \leq T_Y \wedge 0 \leq T_X$
- $V_X = V_Y = 1 \rightarrow (T_X + a) \leq T_Y \wedge (T_Y - b) \leq T_X.$
- Zmíněné temporální podmínky neuvažují typ větvení!

Slabá filtrace

temporálních relací



- Základní model opět nedosahuje globální konzistence!
 - Nejlevnější uzel nemůže být validní kvůli temporálním podmínkám.
- Sílu filtrace ale můžeme zvýšit následujícími způsoby:
 - temporální podmínky budou vždy filtrovat,
 - budeme integrovat logické a temporální uvažování.

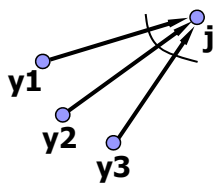
Temporální filtrace

Silnější filtrace je založena na dvou myšlenkách:

- **vždy filtrujeme** temporální podmínku (dokud nějaká doména nebude prázdná)
- při temporální filtraci **uvažujeme typ větvení**

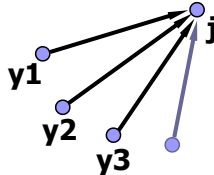
■ Propagace „po proudu“ (proti proudu obdobně)

□ **paralelní větvení**



- $d(t_j) \leftarrow d(t_j) \cap \bigcap_{i=1, \dots, k} \{ (d(t_{y_i}) + \langle a_{y_i, x}, b_{y_i, x} \rangle) \}$ je-li neprázdné
- $d(v_j) \leftarrow d(v_j) \cap \{0\}$ pokud se doména temporální prom. vyprázdní

□ **alternativní větvení** (konstruktivní disjunkce)



- $d(t_j) \leftarrow d(t_j) \cap \bigcup_{i=1, \dots, k} \{ (d(t_{y_i}) + \langle a_{y_i, x}, b_{y_i, x} \rangle) \}$ je-li neprázdné
- $d(v_j) \leftarrow d(v_j) \cap \{0\}$ pokud se doména vyprázdní

Složitost problému

■ Je možné polynomiálně získat globální konzistenci temporálních podmínek v zahnížděných sítích?

■ Bohužel, jedná se o **NP-úplný problém** ☹

□ Na problém konzistence temporálních podmínek lze převést **subset sum problém**.

□ Necht' $Z_i, i = 1, \dots, n$ jsou celá čísla. Existuje podmnožina S z $\{1, \dots, n\}$ taková, že $\sum_{i \in S} Z_i = K$?

